Ricerca Scientifica

Dagli ultimi anni del Corso di Laurea in Medicina e Chirurgia ad oggi, ho sempre svolto, compatibilmente con un attività clinica molto intensa, anche ricerca scientifica.

Ho avuto la fortuna di crescere professionalmente in un ambiente molto stimolante sotto tutti i profili e con un maestro illuminato, il prof Franco Mosca, che mi ha a dato la possibilità, oltre che diventare un chirurgo completo, anche di approfondire tanti temi e svolgere, da subito, una **costante attività scientifica**, su temi innovativi e di rilevante interesse quali i **trapianti**, le **nuove tecnologie** e la **chirurgia robotica**.

Gli argomenti di cui mi sono occupato nella ricerca scientifica, come si evince dalle pubblicazioni e dall'attività congressuale, sono variati nel tempo, parallelamente a cambiamenti di interesse sia clinico che di occupazione. Infatti, se in una prima fase la ricerca si è incentrata più sull'**ecografia chirurgica ed interventistica**, successivamente argomenti di interesse scientifico e di pubblicazione, sono stati il **trapianto di fegato**, i **trapianti di rene e pancreas**, la **chirurgia oncologica pancreatica** e negli ultimi anni la **chirurgia laparoscopica**, **robotica** e le **nuove tecnologie.**

In particolare, da qualche anno essendovi entrato a far parte nel comitato scientifico, si è instaurata presso il **centro di eccellenza dell'Università di Pisa Endocas** (www.endocas.org), un intensa collaborazione con i bioingegneri che vi operano, nel mettere insieme esperienza clinica chirurgica e ingegneria, al fine di produrre innovazione tecnologica. Uno dei tanti lavori di ricerca in cui sono stato coinvolto con Endocas, portato avanti con i fondi provenienti da un bando europeo e di nome ARAKNES, ha portato alla realizzazione di un **robot chirurgo "made in Pisa"** che ha potenzialità future, per

particolari utilizzi, di entrare sul mercato come “competitor” di altri robot che sono già presenti o in via di sviluppo.

Per tutti i dettagli:

[wpdm_file id=1 title=”true”]